

- 4 différentes détections de mouvement
- 2 senseurs PIR
- Senseur micro-onde
- Senseur de vibration
- Résistant à l'eau et aux intempéries
- Immunité au mouvement des animaux
- Anti-Aveuglement
- Contrôle à travers le microprocesseur
- Sensibilité regulable senseurs PIR
- Sensibilité réglable (à la fois PIR et micro-ondes)
- Technologies de détection PIR / Micro-onde sélectionnables(AND/OR)
- Angle de détection de 90°
- Auto-compensation de température.
- Haut niveau d'immunité RF/EMI.
- Possibilité de montage sur support complètement orientable
- Alimentation: 12Vcc
- Courant absorbé: 50mA max
- Contact relais alarme: 50Vcc / 0.25A
- Contact relais anti-aveuglement: 24Vcc / 0.1A
- Tamper switch: 24Vcc / 0.1A
- Temps d'allumage (warm-up): 2 minutes
- Temps d'alarme: 2 secondes
- Temps de réponse relais anti-aveuglement: max 2 minutes
- Couverture de détection: 18 metri, 90°
- Temperature de fonctionnement: -20°C ÷ 70°C
- Dimensions (LxAxP): 78x1200x90mm



INTRODUCTION

Les 2 senseurs PIR synchronisés créent un faisceau thermique tridimensionnel sur la zone à protéger. En combinant les PIR au senseur à micro-ondes, on obtient une bonne capacité de détection, et en même temps, une haute immunité aux fausses alarmes. C'est possible de régler le niveau de sensibilité dans tous les deux technologies de détection.

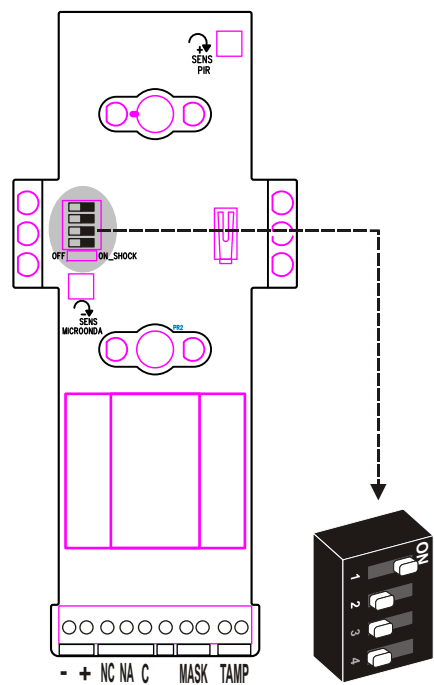
Le détecteur est équipé avec un mécanisme anti-ouverture et anti-dommage.

Les suivantes mécanismes de protection sont toujours actives soit en "alarme" soit "non alarme":

1. Le système anti-aveuglement fonctionne à travers de une constante tramite une continue bayalaige infrarouge.(Détecte objets transparentes aussi , ex. Vitre,sacs en plastique etc.).
2. Modalité "OR" en occultation.Dans le cas on neutralise le canal de détection del PIR (pou exemple, où, le frontal de détecteur est masqué) le canal à micro-ondes va a détecter la zone obscurée.
Le détecteur a les mêmes fonctions dans la "AND".
3. Conteneur anti-déplacement, qui alarme le "switch inertiel" dans le cas où est bougé par quelqu'un.

4. "Tamper switch"

TYPE DE DÉTECTION		LED	ÉTAT DE RELAIS
Alarme - vrai détection de mouvement		Combinaison Jaune alterné au rouge avec clignotement lent	La sortie de relais d'alarme sera activé pour 4 seconds
Détection PIR	AND	Rouge avec clignotement lent	nessun cambiamento
	OR	Combinaison Jaune alterné au rouge avec clignotement lent	La sortie de relais d'alarme sera activé pour 4 seconds
Rilevazione Microonda	AND	Jaune avec clignotement lent	nessun cambiamento
	OR	Combinaison Jaune alterné au rougeavec clignotement lent	La sortie de relais d'alarme sera activé pour 4 seconds
Détection anti-masque		Vert fixe	S'active la sosrtie de relais de l'alarme pour anti-masque après 60 sec. de masque pour tout le temps que le masque persiste
Détection anti-déplacement		Combinaison Jaune alterné au Rouge avec clignotement lent	La sortie de relais d'alarme sera activé pour 4 seconds



FONCTIONNEMENT DU COMMUTATEUR DIP SWITCH

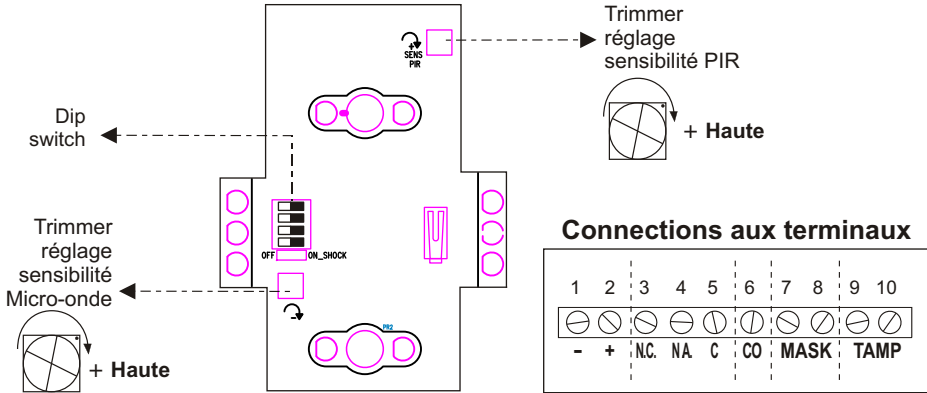
- SW1 = ON : Allumage LED ACTIVÉ
- SW2 = ON : HAUTE sensibilité PIR
- SW3 = ON : HAUTE sensibilité anti-masquage
- SW4 = ON : OR logique

- SW1 = OFF : Allumage LED DÉSACTIVÉ
- SW2 = OFF : FAIBLE sensibilité PIR
- SW3 = OFF : Sensibilité anti-masquage FAIBLE
- SW4 = OFF : AND logique

RÉGLAGE D'USINE

- SW1 = ON : LED allumée ACTIVE
- SW2 = OFF : FAIBLE sensibilité PIR
- SW3 = OFF : FAIBLE sensibilité anti-masquage
- SW4 = OFF : AND logique

RÉGLAGE DE LA SENSIBILITÉ



Le tableau suivant montre le fonctionnement de LED et del relativo stato del RELE'
Caractéristiques entrées\sorties

Terminal 1+2

Sont indiquées sur le circuit avec: + -
Entrée de l'alimentation 12Vcc.

Terminal 3+4+5

Sont indiquées sur le circuit avec: ALARM (C N.C.N.A.).

Rappresentent les "relais d'alarme":

C+N.C.=normalement fermé. C+N.A.=normalement ouvert.

Les contacts de relais s'activent pour environ de 2 secondes pendant la detection de mouvements humains.

Terminal 6

Non utilisé.

Terminal 7+8

Sont indiqués sur le circuit par : " MASQUE ".

Rappresentent les contacts de "aveuglement de relais" quand sont "normalement fermé"(N.C.).

Les contacts saront normalement ouvertes (N.A.) pour tout le temps où persiste l'aveuglement de détecteur.

Terminal 9+10

Sont indiqués sur le circuit avec: "TAMP"

Rappresentent les contacts de "TAMPER", qui est normalement fermé (N.C.).

Les contacts seront normalement ouverts (N.A.),quand le conteneur sera ouvert

Comment visualiser la mémoire de détecteur

Si le détecteur est en alarme quand le système d'alarme est connecté le "led rouge" restera activé pour 30 minutes après que le système d'alarme est déconnecté.

INSTALLATION DU DETECTEUR

Pour une installation correcte et un fonctionnement optimal du détecteur, il est nécessaire de respecter la procédure suivante :

- 1) Trouvez un point d'installation qui permet une fixation stable du détecteur. Il faut absolument éviter toute possibilité d'oscillation/vibration du capteur, liée à l'action des agents atmosphériques (vent, pluie, etc.). Toute oscillation/vibration indésirable du capteur peut provoquer la génération de l'état de fausse alarme.
- 2) Vérifier que le câble de connexion entre la centrale et le détecteur est inséré dans le conteneur ALERT, à l'aide du caoutchouc d'étanchéité spécial. Le caoutchouc d'étanchéité est utilisé pour empêcher l'eau / l'humidité / les insectes de pénétrer dans le conteneur du détecteur, ce qui pourrait provoquer la génération d'un état de fausse alarme.
- 3) Assurez-vous que l'alimentation du système antivol est coupée.
- 4) Hors tension, sur le bornier du détecteur, effectuer tout le câblage nécessaire au type d'installation souhaité.
- 5) Présélectionnez la configuration souhaitée sur les dip switches.

ATTENTION : Si le DIP SWITCH 1 prévoit la désactivation des LED, c'est-à-dire l'option LED Enable : OFF, toutes les LED sont toujours éteintes.
Pour faciliter l'installation, il est suggéré de positionner le DIP SWITCH 1 pour l'option LED Enable : ON. Seulement à la fin de l'installation / configuration, si nécessaire, repositionnez le DIP SWITCH 1 pour l'option LED Enable: OFF.

- 6) Présélectionnez l'état d'activation/désactivation du capteur de vibrations/chocs.
- 7) Positionnez les trims de sensibilité à mi-course.
- 8) Positionner le boîtier électronique comme décrit au paragraphe : "Réglage pour obtenir une plage de détection maximale"
- 9) Fermez le conteneur du détecteur et éloignez-vous d'environ 1 mètre du capteur.
- 10) Mettre le système d'alarme sous tension et vérifier que le détecteur effectue la phase d'analyse environnementale environnante indiquée par le clignotement alterné des LED, si les LED sont activées ; si les LED sont désactivées, aucun clignotement n'est visible.
- 11) Attendre d'un minimum de 30 secondes à un maximum de 1 minute, afin que le détecteur puisse terminer la phase d'analyse de l'environnement environnant.
- 12) A la fin de la phase d'analyse environnementale, si vous restez immobile devant le capteur, toutes les LED du détecteur s'éteignent et le fonctionnement normal commence.

RÉGLAGE DE L'ALERTE, POUR OBTENIR LA PORTÉE MAXIMALE DE DÉTECTION

- 1) Déplacer le boîtier électronique le plus haut possible par rapport au fond du conteneur.
- 2) En partant de la position décrite au point 1, déplacer le boîtier électronique de 3 mm vers le bas.
- 3) Verrouiller l'unité électronique en serrant les vis de fixation respectives.
- 4) Installez le détecteur à une hauteur comprise entre 1,80 mètre et 2,00 mètres au-dessus du sol.

PROCÉDURE DE TEST POUR VÉRIFIER LE FONCTIONNEMENT DE LA DÉTECTION DE MOUVEMENTS HUMAINS

- 1) Marchez dans la zone protégée par le détecteur.
- 2) Pour chaque révélation, le RELAIS D'ALARME et les leds rouge et jaune s'activent temporairement pendant environ 2 secondes puis reviennent à l'état normal.

TEST DE FONCTIONNEMENT ANTI-AVEUGLE

- 1) Placez une feuille de papier blanc à une distance d'environ 10 cm de l'avant du détecteur. La led verte s'allumera immédiatement pour indiquer le début de l'état aveugle.
- 2) Dans les conditions indiquées ci-dessus, attendez environ 2 minutes ; au bout de ces 2 minutes, le RELAIS anti-aveuglement est activé puis le contact MASQUE passe de l'état N.F. (Normalement FERMÉ), à l'état N.A. (Normalement ouvert).

Tant que les objets masquent le détecteur, le RELAIS anti-aveuglement et la LED verte restent actifs.

TEST DE FONCTIONNEMENT TEST DU MOUVEMENT DU DETECTEUR

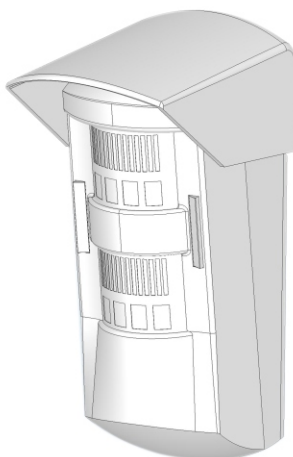
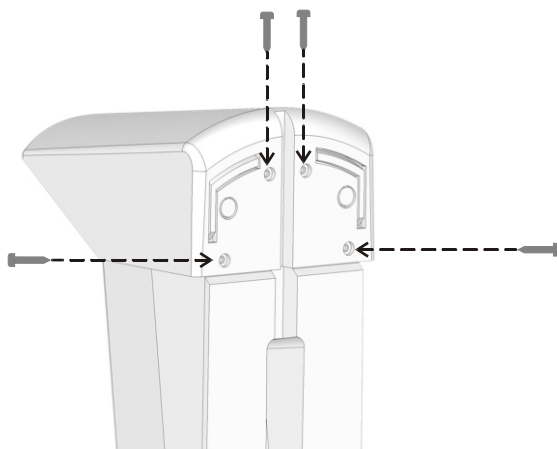
- 1) Après avoir fermement fixé le détecteur, tapotez doucement le boîtier du détecteur avec le manche d'un tournevis.
- 2) Le RELAIS anti-aveuglement est activé pendant 2 secondes en même temps que la LED verte. Par la suite, la LED verte s'éteint et le RELAIS revient à son état normal.
- 3) Le test décrit ci-dessus peut être répété plusieurs fois sans aucune limite.

INSTALLER LA TOIT

Il est conseillé de toujours monter le toit fourni, qui est en mesure de garantir au détecteur lui-même une plus grande protection contre les agents atmosphériques et les fausses alarmes.

Pour monter le toit :

1. Posez le capot sur le dessus du détecteur ALERT.
2. Vissez le capot à l'arrière du détecteur à l'aide des 4 vis fournies, comme indiqué sur la figure.

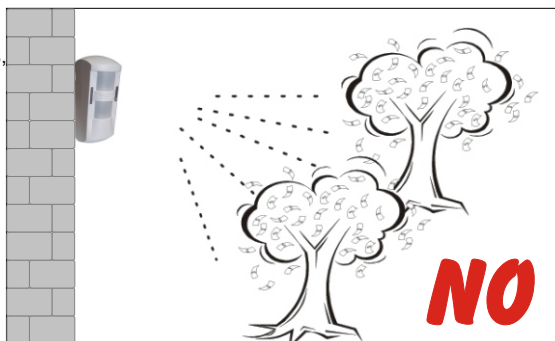


Régulation ur obtenir un maxime rayon de détection

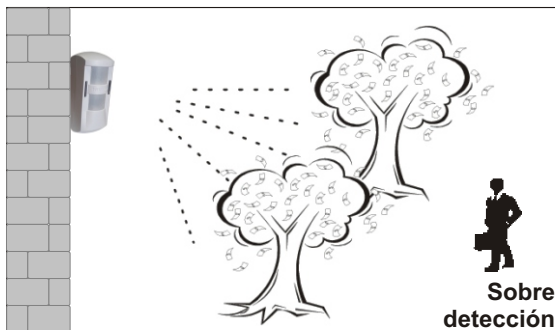
1. Spostare le circuit électronique vers l'hauteur maximale sur le relatif panneau postérieur, et la fixer 3mm plus en bas.
2. Installer le détecteur à une hauteur de 1.90 de sol.

Précautions pour l'installation

1. Eviter l'installation de détecteur in direction des objets en mouvement (arbres onduleuses, buissons, plantes).



2. Eviter obstruer le champ de détection. Éventuelles objets placés devant le détecteur, peuvent couvrir partiellement o totalement la zone de détection.



3. Pour les installations près de rues avec Intense trafic de véhicule ou des objets au-delà de la zone de détection désirée, placer le détecteur vers le bas, et régulier (atténuer) la sensibilité de la microonde.



4. Pour une détection optimale, placer le détecteur en sorte que un eventuel intrus, travers la zone de couverture de environ 45° respect au détecteur.



Schéma de détection horizontal

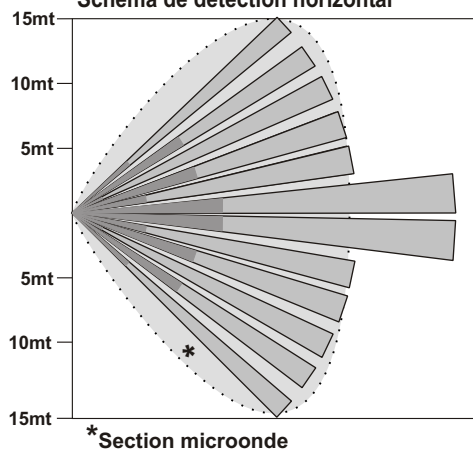
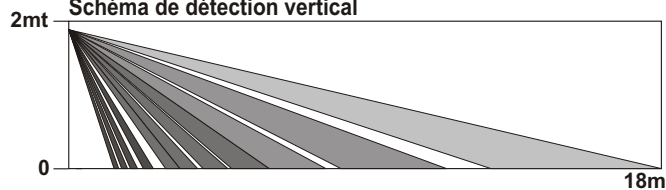


Schéma de détection vertical



Initialisation aveuglement

Pour un correct fonctionnement de l'aveuglement, il faut accorder au détecteur d'étudier et analyser automatiquement les conditions environnementales de la zone protégée.

La procédure de stabilisation de détecteur doit être effectuée en 3 cases:

1. S'alimente le détecteur.
2. Se change la position de "DIP switch" N°3.
3. Se déplace l'unité intérieur de détecteur.

Procédure pour la stabilisation de détecteur

- Fermer immédiatement le conteneur de détecteur (dans maximum 15 secondes).
- Alier du détecteur jusqu'à la procédure d'initialisation ne soit pas terminée (environ de 60 secondes).
- Le "led vert" et le "led jaune" clignotent rapidement, jusqu'à la procédure de stabilisation ne sera pas terminée.

Effectuer un essai

Peut être effectuée quand le conteneur est fermé et le "led" esta activé.

Procédure de essai pendant la détection d'un mouvement humain (inséré):

- Marcher dans la zone protégée.
- Pour chaque détection, le "RELAIS D'ALARME" et le "led" rouge et jaune s'activeront pour environ de 2 secondes.

Procédure de essai pour l'aveuglement de détecteur:

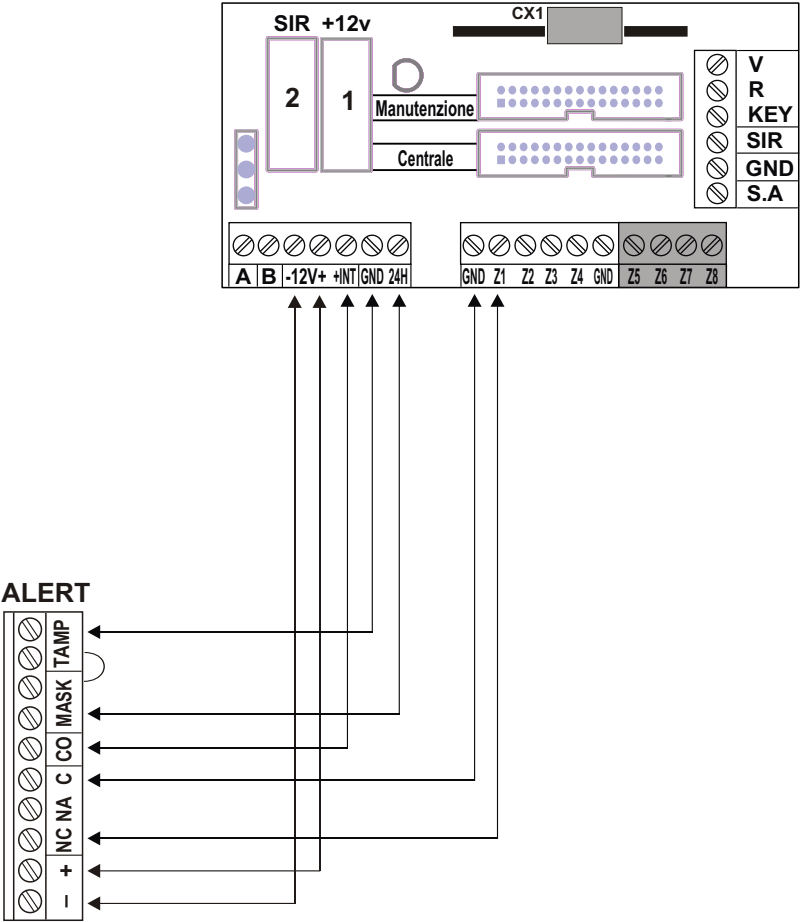
- Disposer un papier blanc à une distance de environ de 10 cm par le frontal de détecteur.
- Le "led" vert s'activera immédiatement.
Après 2 minutes le "RELAIS de l'anti aveuglement" s'activera.
Pour tout le temps où les objets masquent le détecteur, le "RELAIS del anti aveuglement" et le "led" vert seront activés.

Procédure de essai pour le déplacement de conteneur de détecteur :

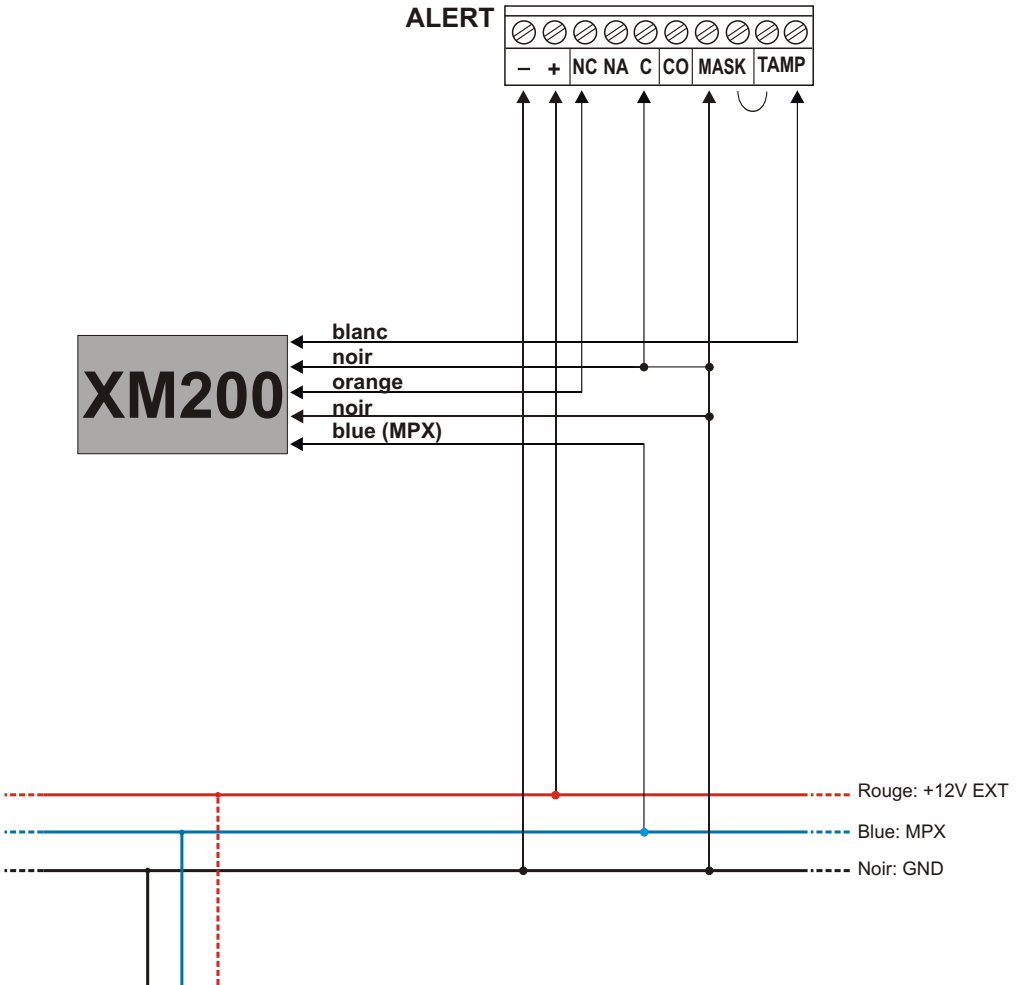
- Secouer le détecteur.
- Après fixé au mur, "frapper doucement" le conteneur de détecteur avec un tournevis.
- Le "RELAIS de l'anti aveuglement" s'activera pour per 2 secondes. Le "led" vert s'activera, immédiatement, chaque fois que l'appareil sera secoué.

NOTE: Le senseur anti vibration s'active/désactive, à travers le JUMPER colloqué près des dip switch

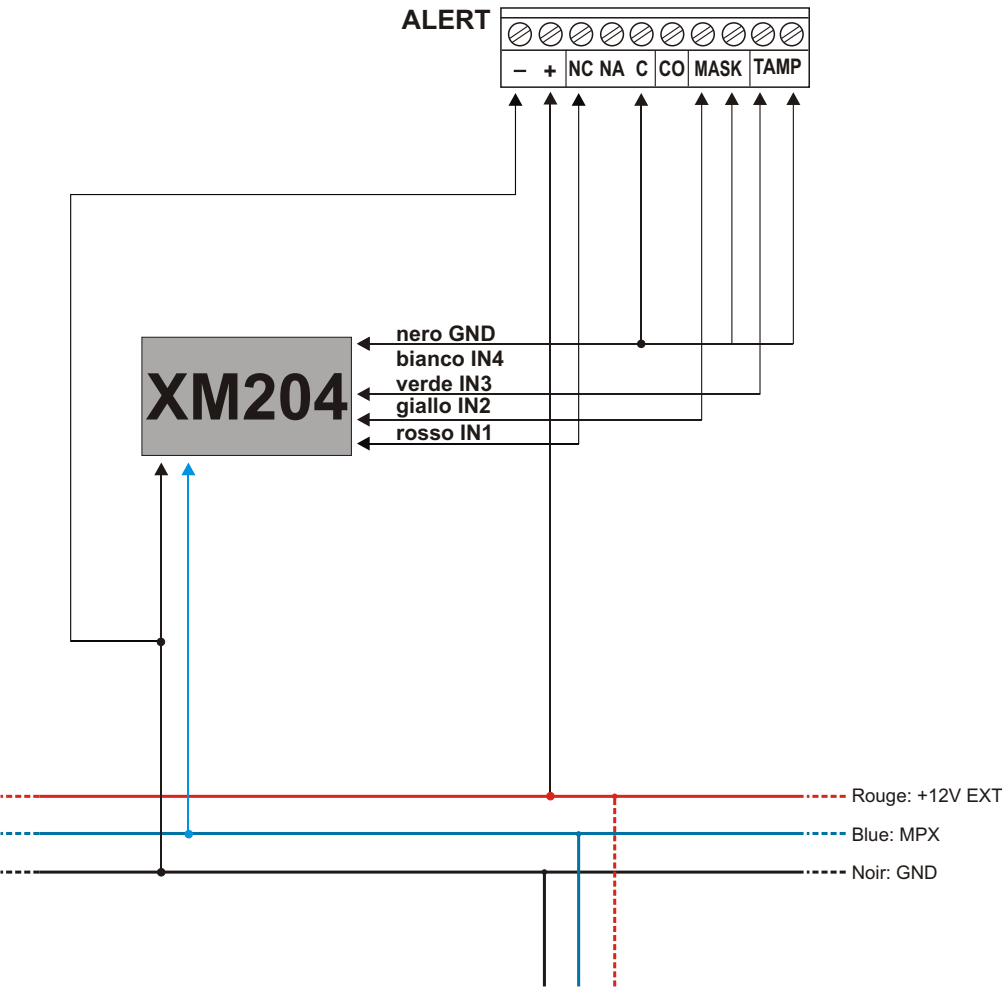
CONNECTION DÉTECTEUR AVEC PROTEC4GSM / PROTEC8GSM



CONNECTION DÉTECTEUR AVEC CENTRALE SÉRIE XM



CONNECTION DÉTECTEUR AVEC TRANSPONDER XM204



- 4 diferentes detecciones de movimiento.
- 2 sensores PIR.
- Sensor microonda.
- Sensor de vibración.
- Resistente al agua y a las intemperie.
- Inmunidad al movimiento de los animales.
- Anti-ceguera.
- Control a través de microprocesador.
- Sensibilidad regulable de los sensores PIR.
- Sensibilidad regulable del sensor microonda.
- Tecnologías de detección PIR / Microonda seleccionables (AND/OR).
- Ángulo de detección de 90°.
- Auto-compensación de la temperatura.
- Alto nivel de inmunidad RF/EMI.
- Posibilidad de montaje su staffa completamente orientable.
- Alimentación: 12Vcc
- Corriente absorbida: 50mA max.
- Contacto relé alarma: 50Vcc / 0.25A
- Contacto relé anti-ceguera: 24Vcc / 0.1A
- Tamper switch: 24Vcc / 0.1A
- Tiempo de encendido (warm-up): 2 minutos
- Tiempo de alarma: 2 secondi
- Tiempo de respuesta relé anti-ceguera: max 2 minutos
- Cobertura de detección: 18 metros, 90°
- Temperatura de funcionamiento: -20°C ÷ 70°
- Dimensiones (LxAxP): 78x1200x90mm



INTRODUCCIÓN

Los 2 sensores PIR sincronizados crean un haz térmico tridimensional en el área de proteger. Combinando el PIR al sensor a microondas, se obtiene una optima capacidad de detección ,y al mismo tiempo, una elevada inmunidad a los falses alarmes. Es posible regular el nivel de sensibilidad en ambas las tecnologías de detección.

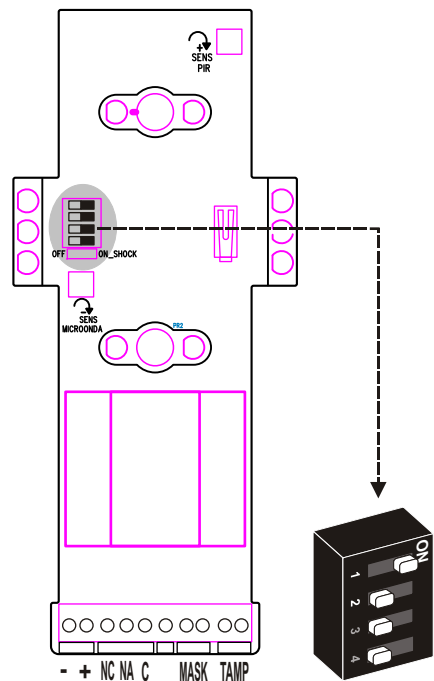
El detector equipado con un mecanismo anti-apertura y anti-daño.

Los siguientes mecanismos de protección son siempre activos sea en los mecanismos de protección son siempre activos sea si en "alarma" sea "no en alarma":

1. El sistema anti-ceguera funciona a través de una continua scansión a infrarrojo.(Detecta también objetos transparentes , ej. Vidrio,sacos de plástico etc.).
2. Modalidad "OR" en apagón.
En el caso en que neutralice el canal de detección del PIR (por ejemplo, en el que, el frontal del detector sea enmascarado) el canal a microondas detectará el área oscurada.
El detector tiene las mismas funciones en la "AND".
3. Envase anti-desplazamiento, que alarma el "switch inercial" en caso que venga movido de alguien.

4. "Tamper switch"

TIPO DE DETECCIÓN		LED	ESTADO DEL RELE'
Alarma - verdadera detección de movimiento		Combinación Amarillo alternado al Rojo con parpadeo lento	La salida del relé de alarma sera activada por 4 segundos
Detección PIR	AND	Rojo con parpadeo lento	ningún cambio
	OR	Combinación Amarillo alternado al Rojo con parpadeo lento	La salida del relé de alarma sara activada por 4 segundos
Detección Microonda	AND	Amarillo con parpadeo lento	ningún cambio
	OR	Combinación Amarillo alternado al Rojo con parpadeo lento	La salida del relé de alarma sera activada por 4 segundos
Detection anti-masking		Verde fijo	Se activa la salida del relé del alarma para anti-enamascaramiento después 60 seg. del enamascaramiento por todo el tiempo que máscara persiste
Detection anti-movement		Combinación Amarillo alternado al Rojo con parpadeo lento	La salida del relé de alarma sera activada por 4 segundos



GRABACIÓN DIP SWITCH

- SW1 = ON : LED de aluminio ACTIVO

SW2 = ON : PIR de alta sensibilidad

SW3 = ON : anti-masquage de alta sensibilidad

SW4 = ON : OR lógica
- SW1 = OFF : LED ENCENDIDO DESACTIVADO

SW2 = OFF : BAJA sensibilidad PIR

SW3 = OFF : BAJA sensibilidad anti-enmascaramiento

SW4 = OFF : AND lógica

AJUSTE DE FÁBRICA

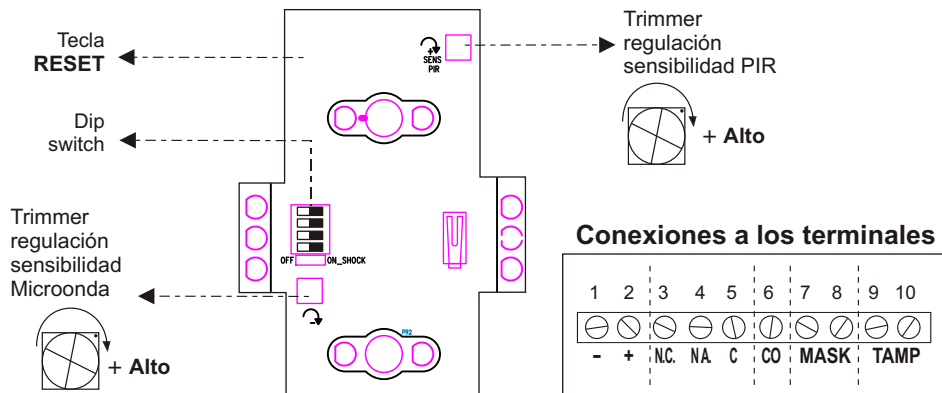
- SW1 = ON : LED ENCENDIDO HABILITADO

SW2 = OFF : BAJA sensibilidad PIR

SW3 = OFF : BAJA sensibilidad anti-enmascaramiento

SW4 = OFF : AND lógica

REGULACIÓN DE LA SENSIBILIDAD



La tabla enseguida muestra el funcionamiento del LED y del relacionado estado del RELE'

Características entradas/salidas

Terminales 1+2

Son indicados en el circuito con: + -
Entrada de la alimentación 12Vcc.

Terminales 3+4+5

Son indicados en el circuito con: ALARM (C N.C.N.A.).

Representan los "relé de alarma":

C+N.C.=normalmente cerrado. C+N.A.=normalmente abierto.

Los contactos del relé se activan por cerca 2 segundos durante la detección de movimientos humanos.

Terminales 6

No utilizado.

Terminales 7+8

Son indicados en el circuito con: "**MASK**".

Representan los contactos de "ceguera del relé" cuando son "normalmente cerrados"(N.C.).

Los contactos serán normalmente abiertos (N.A.) por todo el tiempo en que persiste la ceguera del detector.

Terminales 9+10

Son indicados en el circuito con: "**TAMP**".

Representan los contactos del "TAMPER", que es normalmente cerrado (N.C.).

Los contactos serán normalmente abiertos (N.A.) cuando el envase será abierto.

Como visualizar la memoria del detector

Si el detector es en alarma mientras el sistema de alarma está insertado el "led rojo" se quedará activado por 30 minutos después que el sistema de alarma está desconectado.

INSTALACIÓN DEL DETECTOR

Para una instalación correcta y un funcionamiento óptimo del detector, deberá respetar el siguiente procedimiento:

- 1) Identifique un punto de instalación que permita una fijación estable del detector.
Es absolutamente necesario evitar cualquier posibilidad de oscilación / vibración del sensor, ligada a la acción de los agentes atmosféricos (viento, lluvia, etc.).
Cualquier oscilación / vibración no deseada del sensor puede provocar la generación del estado de falsa alarma.
- 2) Verificar que el cable de conexión entre la centralita y el detector esté insertado en el contenedor ALERTA, utilizando la goma de sellado especial.
La goma de sellado se utiliza para evitar que el agua, la humedad o los insectos entren en el contenedor del detector, lo que podría causar la generación del estado de falsa alarma.
- 3) Asegúrese de que el sistema antirrobo esté apagado.
- 4) Con la energía apagada, en el tablero de terminales del detector, realice todo el cableado requerido para el tipo de instalación deseada.
- 5) Preseleccione la configuración deseada en los interruptores dip.

ATENCIÓN : Si el DIP SWITCH 1 prevé la desactivación de los LED, es decir, la opción de activación de LED: OFF, todos los LED están siempre apagados.

Para facilitar la instalación, se sugiere colocar el INTERRUPTOR DIP 1 para la opción LED Enable: ON. Solo al final de la instalación / configuración, si es necesario, vuelva a colocar el DIP SWITCH 1 para la opción LED Enable: OFF

- 6) Preseleccione el estado de activación / desactivación del sensor de vibración / impacto.
- 7) Coloque los potenciómetros de sensibilidad a la mitad.
- 8) Coloque la unidad electrónica como se describe en el párrafo:
"Ajuste para obtener un rango de detección máximo"
- 9) Cierre el contenedor del detector y aléjese aproximadamente 1 metro del sensor.
- 10) Encienda el sistema de alarma y verifique que el detector realiza la fase de análisis ambiental circundante indicada por el parpadeo alterno de los LED, si los LED están habilitados; si los LED están desactivados, no hay parpadeos visibles.
- 11) Espere desde un mínimo de 30 segundos hasta un máximo de 1 minuto, para que el detector pueda completar la fase de análisis ambiental circundante.
- 12) Al final de la fase de análisis ambiental, si permanece inmóvil frente al sensor, todos los LED del detector se apagan y comienza el funcionamiento normal.

AJUSTE DE ALERTA, PARA ALCANZAR EL RANGO MÁXIMO DE DETECCIÓN

- 1) Mueva la unidad electrónica lo más alto posible, con respecto a la base del contenedor.
- 2) Partiendo de la posición descrita en el punto 1, mueva la unidad electrónica hacia abajo 3 mm.
- 3) Bloquear la unidad electrónica apretando los respectivos tornillos de fijación.
- 4) Instale el detector a una altura de entre 1,80 metros y 2,00 metros sobre el suelo.

PROCEDIMIENTO DE PRUEBA PARA VERIFICAR EL FUNCIONAMIENTO DE LA DETECCIÓN DE MOVIMIENTOS HUMANOS

- 1) Camine por el área protegida por el detector.
- 2) Para cada revelación, el RELÉ DE ALARMA y los LED rojo y amarillo se activan temporalmente durante unos 2 segundos y luego vuelven al estado normal.

PRUEBA DE FUNCIONAMIENTO ANTI CIEGOS

- 1) Coloque una hoja de papel blanco a una distancia de unos 10 cm del frente del detector. El led verde se activará inmediatamente para indicar el inicio del estado cegado.
- 2) Con las condiciones indicadas anteriormente, espere unos 2 minutos; al final de estos 2 minutos, se activa el RELÉ anti-cegamiento y luego el contacto MASK pasa del estado N.C. (Normalmente CERRADO), al estado N.A. (Normalmente ABIERTO).
As long as the objects mask the detector, the anti-blinding RELAY and the green LED remain active.

Mientras los objetos enmascaren el detector, el RELÉ anti-cegamiento y el LED verde permanecen activos.

PRUEBA DE FUNCIONAMIENTO PRUEBA DEL MOVIMIENTO DEL DETECTOR

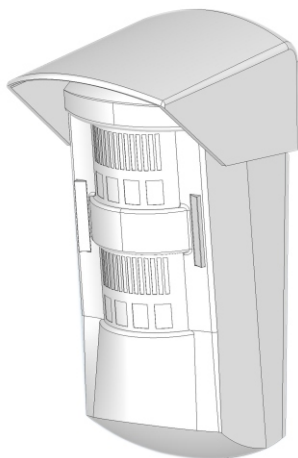
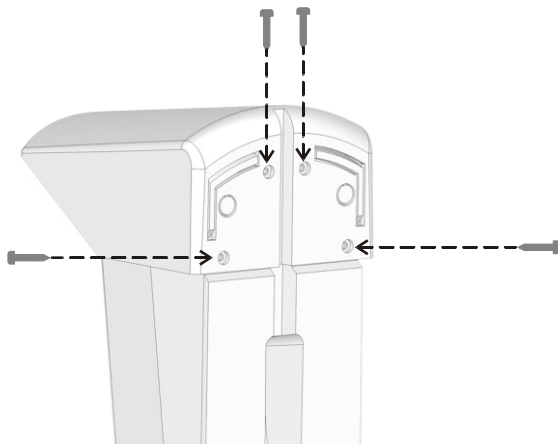
- 1) Después de fijar el detector firmemente, golpee suavemente la caja del detector con el mango de un destornillador.
- 2) El RELÉ anti-cegamiento se activa durante 2 segundos junto con el LED verde. Posteriormente, el led verde se apaga y el RELÉ vuelve a su estado normal.
Subsequently, the green led switches off and the RELAY returns to its normal state.
- 3) La prueba descrita anteriormente se puede repetir varias veces sin ningún límite.

INSTALACIÓN DE TECHO

Es recomendable montar siempre el techo en dotación, que se pueda garantizar al mismo detector una mayor protección frente a la intemperie y falsas alarmas.

Para montar el techo:

1. Para apoyar el techo en la parte superior del detector ALERT.
2. Atornillar el techo mediante 4 tornillos incluidos, en la parte superior del detector, como en la figura.e.

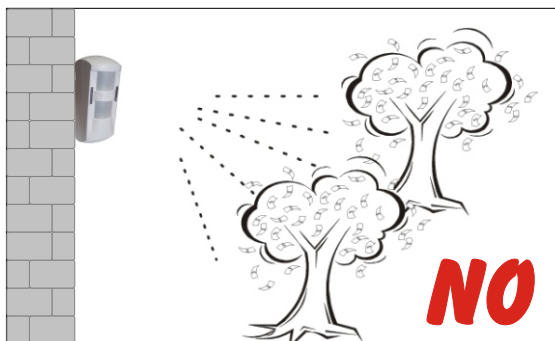


Regulación para obtener un máximo rayo de detección

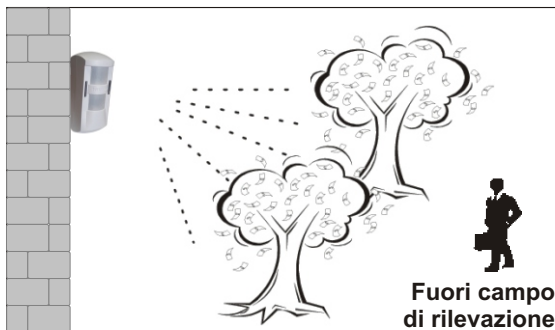
1. Desplazar el circuito electrónico hacia la altura máxima en el relacionado panel posterior, y fijarla 3mm más debajo.
2. Instalar el detector a una altura de 1.90 del suelo.

Precauciones para la instalación

1. Evitar la instalación del detector en dirección de objetos en movimiento (árboles ondulantes, arbusto, plantas).



2. Evitar obstruir el campo de detección. Eventuales objetos colocados frente al detector, pueden cubrir parcialmente o totalmente el área de detección.



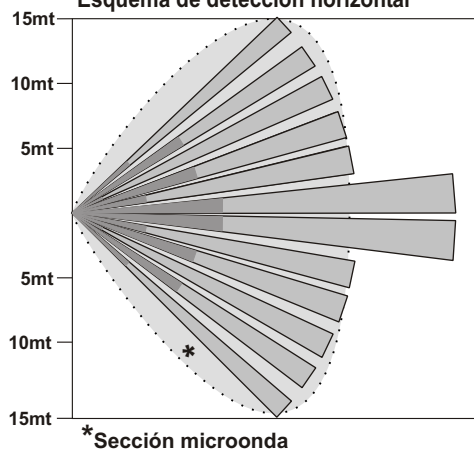
3. Para instalaciones cerca de calles con intenso tráfico de vehículos o de objetos. Además al área de detección desirée, posicionar el detector hacia abajo, y regular (atenuar) la sensibilidad de la microonda.



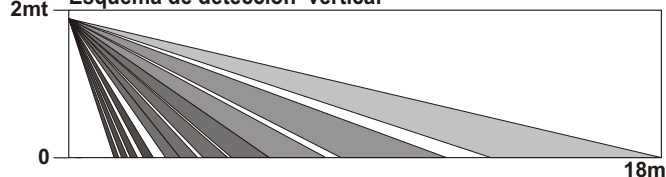
4. Para una detección óptimal, posicionar el detector en la manera que un eventual intruso, cruce el área de cobertura de cerca de 45° respecto al detector.



Esquema de detección horizontal



Esquema de detección vertical



Inicialización de ceguera

Para un correcto funcionamiento de ceguera, hay que conceder al detector de estudiar y analizar automáticamente las condiciones ambientales del área protegida.

La procedura de estabilización del detector tiene que ser efectuada en 3 casos :

1. Se alimenta el detector.
2. Se cambia la posición del "DIP switch" N°3.
3. Se desplaza la unidad interior del detector.

Procedura para la estabilización del detector

- Cerrar inmediatamente el envase del detector (dentro máximo 15 segundos).
- Alejarse del detector hasta que la procedura de inicialización no haya terminado (cerca 60 segundos).
- El "led verde" y el "led amarillo" parpadean rápidamente, hasta que la procedura de estabilización habrá terminado.

Efectuar una prueba

Puede ser efectuada cuando el envase está cerrado y el led es activo.

Procedura de la prueba durante la detección de un movimiento humano (insertado):

- Caminar en el área protegida
- Para cada revelación, el "RELÉ DE ALARMA" y el "LED" rojo y amarillo se activarán durante unos 2 segundos.

Procedura de la prueba para la ceguera del detector:

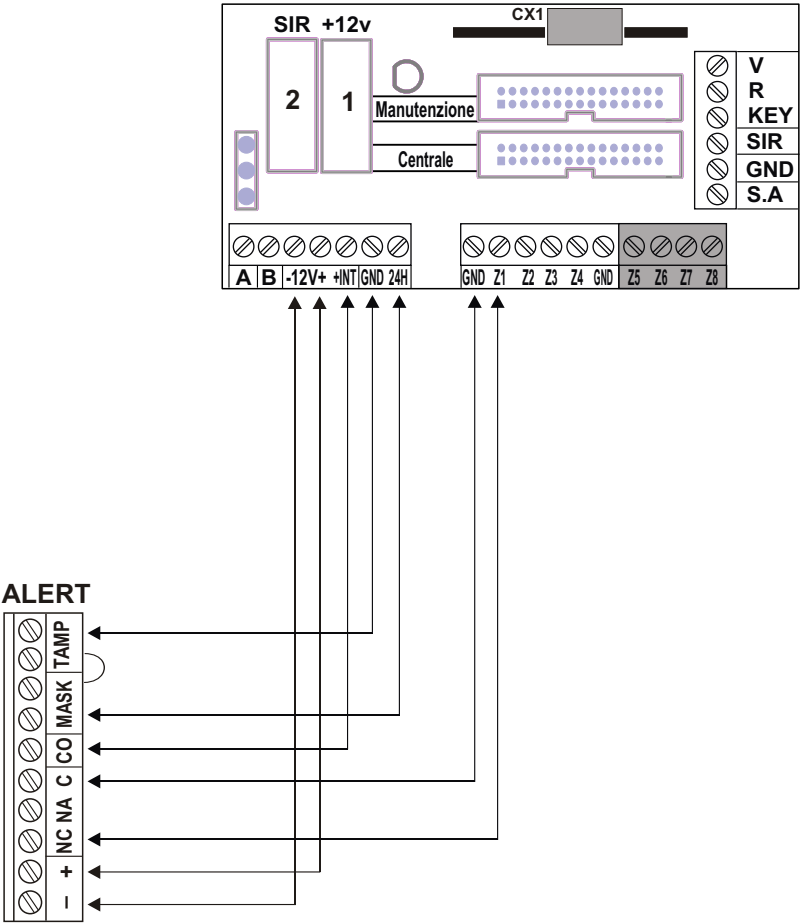
- Disponer un papel blanco a una distancia de cerca de 10 cm del frontal del detector.
- El "led" verde se activará inmediatamente.
Después de 2 minutos el "RELE" de "l'anti ceguera" se activará.
Por todo el tiempo en el que los objetos enmascaran el detector, el "RELE" del anti ceguera" y el "led" verde serán activados.

Procedura de la prueba para el desplazamiento del envase del detector:

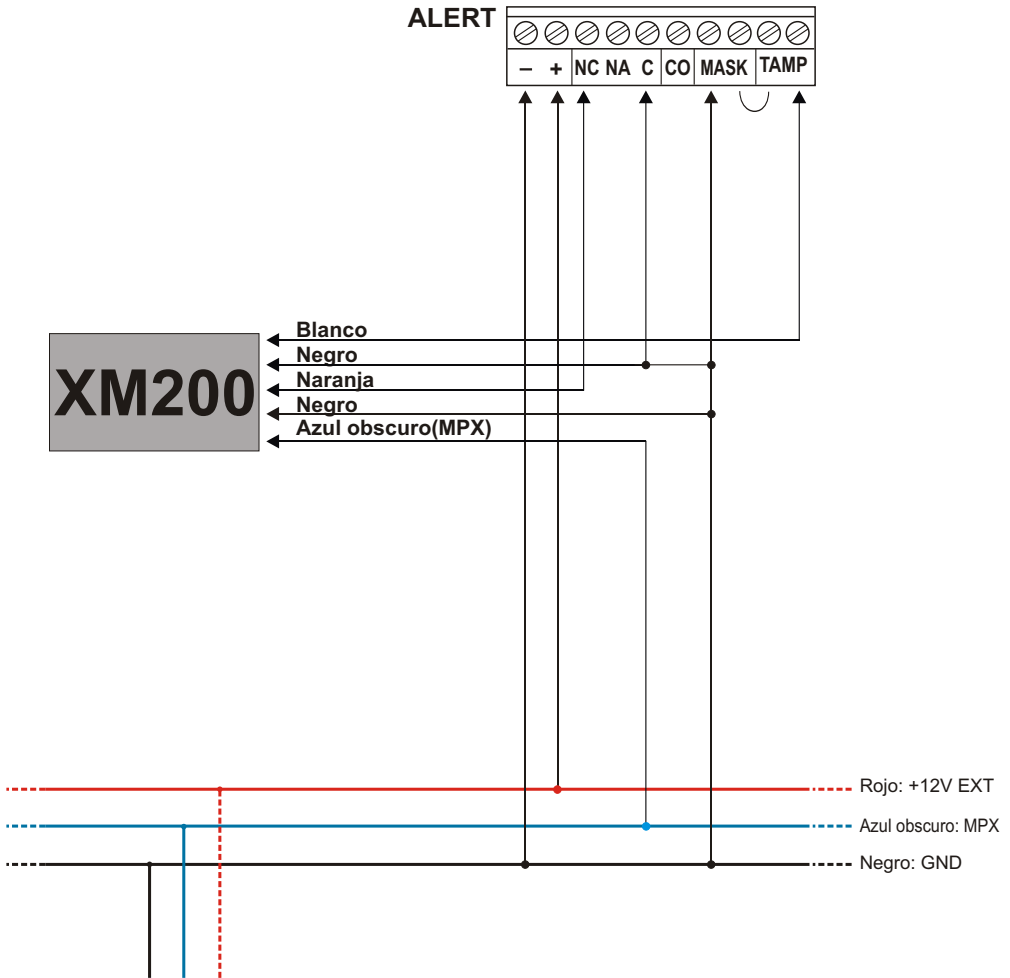
- Sacudir el detector.
- Después fijado en la pared, "golpear suavemente" el envase del detector con un destornillador.
- El "RELE" del anti ceguera" se activará por 2 segundos. El "led" verde se activará, inmediatamente, ogni cada vez que el aparato sera sacudido.

OBSERVA: El sensor anti vibración se activa/desactiva, a través del JUMPER colocado cerca de los dip switch

CONEXIÓN DETECTOR CON PROTEC4GSM / PROTEC8GSM



CONEXIÓN DETECTOR CON CENTRAL SERIE XM



CONEXIÓN DETECTOR CON TRANSPONDEDOR XM204

